

U.318; A.4. 2837  
10/575, 255

(12)特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関  
国際事務局



(43) 国際公開日  
2005 年 4 月 21 日 (21.04.2005)

PCT

(10) 国際公開番号  
WO 2005/036103 A1

(51) 国際特許分類: G01D 5/245, H02P 7/00  
(21) 国際出願番号: PCT/JP2004/015088  
(22) 国際出願日: 2004 年 10 月 6 日 (06.10.2004)  
(25) 国際出願の言語: 日本語  
(26) 国際公開の言語: 日本語  
(30) 優先権データ:  
特願 2003-352275  
2003 年 10 月 10 日 (10.10.2003) JP

(71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 日本精工株式会社 (NSK LTD.) [JP/JP]; 〒1418560 東京都品川区大崎1丁目6番3号 Tokyo (JP). NSKステアリングシステムズ株式会社 (NSK STEERING SYSTEMS CO., LTD.) [JP/JP]; 〒1418560 東京都品川区大崎1丁目6番3号 Tokyo (JP).

(72) 発明者: および

(75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 新井 健治 (ARAI, Kenji) [JP/JP]; 〒3710845 群馬県前橋市島羽町7番地 NSKステアリングシステムズ株式会社内 Gunma (JP). 青木 友保 (AOKI, Yuhō) [JP/JP]; 〒3710845 群馬

県前橋市島羽町7番地 NSKステアリングシステムズ株式会社内 Gunma (JP).

(74) 代理人: 安形 雄三 (AGATA, Yuzo); 〒1070052 東京都港区赤坂2丁目13番5号 Tokyo (JP).

(81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NL, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

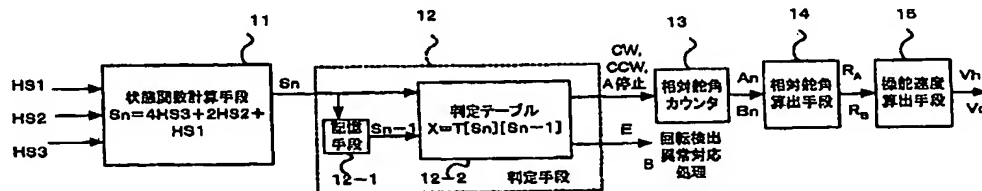
(84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:  
— 国際調査報告書

[続葉有]

(54) Title: CONTROL DEVICE FOR ELECTRIC POWER STEERING DEVICE

(54) 発明の名称: 電動パワーステアリング装置の制御装置



11 STATE FUNCTION CALCULATION MEANS  
12-1 STORAGE MEANS  
12-2 JUDGMENT TABLE  
12 JUDGMENT MEANS  
A STOP  
13 RELATIVE STEERING COUNTER  
B ROTATION DETECTION ERROR COUNTERMEASURE  
14 RELATIVE STEERING ANGLE CALCULATION MEANS  
15 STEERING SPEED CALCULATION MEANS

(57) Abstract: There is provided a control device which detects a motor rotation direction detection error and performs only a simple operation. That is, the control device can simultaneously detect a detection error of a motor rotation direction and the motor rotation direction by using a table capable of simultaneously judging the motor rotation direction detection error and the motor rotation direction.

(57) 要約: 本発明では、モータの回転方向検出の異常を検出するだけなので、簡単な処理で、モータの回転方向の検出異常とモータの回転方向を同時に判定できるテーブルを使用し、回転方向の検出異常と回転方向を同時に検出する。

WO 2005/036103 A1